

## 一、基本信息

姓名：李梦奇  
职称：教授  
专业：机械工程  
学位：博士  
单位：邵阳学院  
邮箱：12680724@qq.com  
地址：邵阳学院七里坪校区

## 二、教育背景

1995.09-1999.06 同济大学机械设计与制造本科  
2003.09-2006.06 广东工业大学材料科学硕士  
2006.09-2009.12 重庆大学机械电子工程博士

## 三、工作经历

1999.06-2001.12 武汉中铁工程机械厂技术处  
2002.01-2003.08 Stanford Applied Engineering 工厂 SPE 部门  
2009.12-现在，邵阳学院

## 三、学术兼职

邵阳市专家服务组成员

## 四、研究领域

先进制造技术，3D 打印与工业机器人

## 五、科研项目

- [1] 关节机械臂 3D 打印机末端轨迹建模与控制 (2022JJ50182)，湖南省自然科学基金，2022-2024，主持，在研。
- [2] 关节机器人定位精度建模与应用(18A384)，湖南省教育厅科研重点项目，2019-2022，主持，在研。
- [3] 面向一体化精度单元的数控机床 F-M-C 分解及建模(2016JJ4081)，湖南省自然科学基金，2016-2018，主持，结题。
- [4] 面向 PSA 质量的数控机床精度建模研究(15K113)，湖南省教育厅科研项目，2015-2018，主持，结题。
- [5] 基于 DSMF 的复杂产品系统模块化分解(12JJ6053)，湖南省自然科学基金，2012-2014，主持，结题。

## 六、学术成果

论文：(代表性论文)

- [1] 第一作者.面向结构参数的滚珠丝杠副动态接触角建模[J].农业工程学报, 2016,32(4):98-104.
- [2] 通信作者.元动作装配单元误差源及误差传递模型研究[J].机械工程学报, 2015,51(17):146-155.
- [3] 通信作者.汽轮机转子动叶片装配序列智能优化[J].航空动力学报, 2017,32(10):2536-2543.

专著：

- [1] 李梦奇. 复杂机械产品模块化集成制造. 北京：中国水利水电出版社，2016.

## 七、奖励与荣誉

- [1] 指导学生获得“第五届全国大学生机械创新设计大赛”国家级一等奖