

一、基本信息

姓名	唐宏伟
职称	教授
专业	控制科学与工程
学位	博士
学院	电气工程学院
研究领域	智能化及自主无人系统



二、教育背景（从大学起）

2015.09-2019.12 湖南大学 控制科学与工程 博士研究生
2006.09-2009.03 辽宁科技大学 控制理论与控制工程 硕士研究生
2002.09-2006.06 湖南工业大学 电子信息工程 学士、本科

三、工作经历

2009.4-至今 邵阳学院电气工程学院助教、讲师、副教授、高级工程师、教授
2023.7-至今 邵阳学院电气工程学院副院长

四、学术兼职

中国自动化学会会员、中国图象图形学学会会员

五、科研项目（主持）

[1]邵阳市重点研发创新项目：基于卷积神经网络的面部表情识别关键技术研究，项目编号：2024GZ2013，在研
[2]湖南省自然科学基金：未知环境下基于智能优化算法的自主无人多移动机器人协作搜索动态目标研究，项目编号：2022JJ50205，结题
[3]湖南省教育厅优秀青年项目：基于生物启发的多机器人编队与协同搜索研究，项目编号：21B0682，结题
[4]横向课题：移动智能体在复杂地形下的路径搜索研究，在研
[5]横向课题：一种多无人机编队控制策略研究，结题
[6]横向课题：一种多移动机器人协作方法研究，结题
[7]横向课题：一种多机器人控制策略研究，结题
[8]横向课题：一种升降桌技术开发，结题

六、学术成果（代表性成果选填五项）

- [1] **Hongwei Tang***, Wei Sun, Anping Lin, Min Xue , Xin Zhang. A GWO-based multi-robot cooperation method for target searching in unknown environments[J]. *Expert Systems With Applications*(SCI 一区, TOP 期刊),2021,186:115795. (第一作者).
- [2] **Hongwei Tang**, Wei Sun*, Hongshan Yu, Anping Lin, Min Xue. A multirobot target searching method based on bat algorithm in unknown environments[J]. *Expert Systems With Applications*(SCI一区, TOP期刊),2020,141:11295. (第一作者).
- [3] **Hongwei Tang**, Wei Sun*, Hongshan Yu, Anping Lin, Min Xue, Yuxue Song. A novel hybrid algorithm based on PSO and FOA for target searching in unknown environments[J]. *Applied Intelligence* (SCI 二区),2019,49:2603-2622. (第一作者).
- [4] **Hongwei Tang***, Anping Lin*, Wei Sun and Shuqi Shi. An Improved SOM-Based Method for Multi-Robot Task Assignment and Cooperative Search in Unknown Dynamic Environments[J]. *Energies*(SCI 三区),2020,13:3296. (第一作者).
- [5] **唐宏伟**,高运克,伍灵芝. 一种基于工业机器人的自动化生产线(ZL202110869896.7). 发明专利,2023 年.

七、奖励与荣誉

- [1]湖南省自然科学奖三等奖(2024年), (第1完成人)
- [2]邵阳市科技进步二等奖(2015年), (第7完成人)
- [3]邵阳学院科技标兵 (2024年) ; 邵阳学院科技成果奖励先进个人 (2024年) ;
邵阳学院教学成果三等奖 (主持, 2022年)
- [4]湖南省普通高校青年骨干教师、邵阳学院优秀共产党员、邵阳学院优秀教师